

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto STAFER. Questo manuale descrive le operazioni necessarie alla corretta installazione dei prodotti V6RX.E / V7RX.E. Questi motori tubolari con finecorsa elettronici sono ideati per la movimentazione delle principali tipologie di avvolgibile. Le specifiche tecniche del motore sono riportate sull'etichetta applicata al tubo motore. Questi dispositivi non sono stati studiati per uso continuativo. Un utilizzo del prodotto diverso da quanto previsto in questo manuale è improprio e vietato e comporta l'annullamento della garanzia e di qualsiasi responsabilità del produttore. Il montaggio e l'installazione del prodotto deve essere effettuata esclusivamente da un tecnico qualificato. Al termine dell'installazione, tutti i manuali allegati al prodotto devono essere consegnati al cliente finale, il quale è tenuto a conservarli per successive consultazioni. Consultare il sito [www.stafer.com](http://www.stafer.com) per eventuali documenti aggiornati.

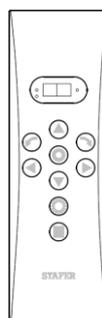
### Indice dei contenuti

01. Caratteristiche tecniche
02. Avvertenze
03. Tabelle delle portate e componenti del motore
04. Collegamento elettrico
05. Alcune informazioni sul funzionamento del motore
06. Installazione attraverso pulsanti di comando
07. Installazione attraverso radiocomando
08. Funzioni di controllo del movimento
09. Aggiungere-cancellare un dispositivo radio
10. Regolazione fine del solo finecorsa superiore
11. Regolazione fine del solo finecorsa inferiore
12. Modifica della posizione di finecorsa
13. Posizione preferita
14. Sensori vento, sole, pioggia
15. Logica pulsanti
16. Test radio
17. Rilascio telo
18. Orientamento
19. Ripristino delle condizioni di fabbrica

### Radiocomandi STAFER compatibili



Radiocomando Art. 593.T.X1.00 (1 canale)



Radiocomando Art. 594.T.X1.00 (1 canale)  
Radiocomando Art. 594.T.X5.00 (10 canale)

### Rispettiamo l'ambiente

Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti! STAFER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Se sei un installatore ed utilizzi un numero elevato di questi motori, informati presso il tuo rivenditore o l'azienda sulla possibilità di ricevere i motori nel formato «imballo a nido», una scelta rispettosa per l'ambiente, che limita ingombri e sprechi riducendo notevolmente la quantità dei materiali di imballaggio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.

### Note sui sistemi radio

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

## 01. CARATTERISTICHE TECNICHE

Le caratteristiche tecniche del motore sono riportate nell'etichetta applicata al tubo motore. Prima di installare il motore, si consiglia di copiare i dati tecnici (compreso il nome esteso del prodotto) e conservarli in luogo sicuro. Questi dati potrebbero essere utili in caso di successive manutenzioni o assistenza tecnica. Ulteriori caratteristiche comuni alla famiglia di motori V6RX.E / V7RX.E.

Alimentazione	: 230 Vac 50 Hz	Grado di protezione	: IP44	Frequenza radio	: 433.42 MHz
Consumo a riposo	: < 1W	Classe di isolamento	: H	Trasmettitori portatili memorizzabili	: 40
Diametro minimo rullo V6RX.E	: 50 x 1.5 mm	Giri massimi finecorsa	: ∞	Sensori radio vento memorizzabili	: 4
Diametro minimo rullo V7RX.E	: 60 x 1.5 mm	Tempo funzionamento continuo	: 4 minuti	Sensori radio sole memorizzabili	: 1

## 02. AVVERTENZE

### 02.1 Avvertenze per la sicurezza

L'installazione non corretta può causare gravi ferite. • Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto. • Tutte le operazioni di installazione, collegamento, di programmazione e di manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale. • Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista. • Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze. • Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile.

### 02.2 Avvertenze per l'installazione

Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto. • L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati, può causare la rottura di parti esterne o interne del motore. • È vietato forare o manomettere in alcun modo il motore. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore. • Non manipolare il motore prendendolo per il cavo di alimentazione. Se il cavo di alimentazione viene danneggiato, il prodotto non può essere utilizzato. Non tentare di sostituire il cavo di alimentazione. • Eventuali viti necessarie al completamento dell'installazione non devono entrare in contatto con il motore. • Il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato (verificare i dati di targa riportati sul motore). • Alcune fasi della programmazione e/o il funzionamento normale sfruttano i fermi meccanici dell'avvolgibile. E' indispensabile scegliere il motore con la coppia più adatta all'applicazione considerando l'effettiva trazione dell'avvolgibile, evitando motori troppo potenti. • Utilizzare rulli avvolgitori di spessore minimo 10/10. • Lasciare 1-2 mm di gioco destra/sinistra sul rullo avvolgitore. • Verificare che la puleggia di traino e la corona adattatore siano di forma e dimensioni conformi al rullo avvolgitore utilizzato. Adattatori, supporti e accessori vari inerenti al motore devono essere scelti esclusivamente tra quelli del catalogo STAFER. • Se il prodotto è installato ad un'altezza inferiore a 2,5 m dal pavimento o da altra superficie d'appoggio, è necessario proteggere le parti in movimento con una copertura, per impedire l'accesso accidentale. Garantire in ogni caso l'accesso per gli interventi di manutenzione. • Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento. • Il cavo di alimentazione del prodotto è adatto per essere installato esclusivamente all'interno. Se l'installazione avviene all'esterno, posare il cavo in un tubo di protezione. • Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m. • Non installare il prodotto in prossimità di superfici metalliche. • Posizionare i pulsanti in vista dell'avvolgibile ma lontano dalle sue parti in movimento. Posizionare i pulsanti ad un'altezza superiore a 1,5 m dal pavimento. • I motori sono progettati per uso residenziale; è previsto un tempo di lavoro continuo massimo di 4 minuti. • Durante il funzionamento, il corpo motore raggiunge alte temperature: prestare cautela. • Il motore è provvisto internamente di dispositivo termico di sicurezza auto ripristinante, che arresta il motore in caso di surriscaldamento. Il motore torna al normale funzionamento quando la sua temperatura scende sotto il limite di sicurezza (normalmente da 5 a 10 minuti). • Il motore deve essere installato in modo tale da non venire a contatto con liquidi e comunque in posizione protetta rispetto agli agenti atmosferici. • Il cavo dell'antenna è sottoposto alla tensione di rete. E' vietato e pericoloso tagliare il cavo dell'antenna. Se il cavo dell'antenna è danneggiato, sostituire il prodotto. • Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato.

### 02.3 Avvertenze per l'uso

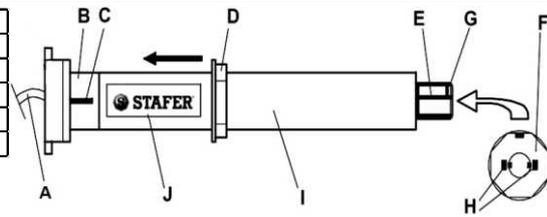
Il prodotto non è destinato ad essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza, a meno che esse non abbiano potuto beneficiare, attraverso l'intermediazione di una persona responsabile della loro sicurezza, di una sorveglianza o di istruzioni riguardanti l'uso del prodotto. • Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento. • Non permettere ai bambini di giocare con l'apparecchio e con i dispositivi di comando. • Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia vetri, ecc). Se il dispositivo di comando è di tipo automatico, scollegare il motore dalla linea di alimentazione.



### 03. TABELLE DELLE PORTATE E COMPONENTI DEL MOTORE

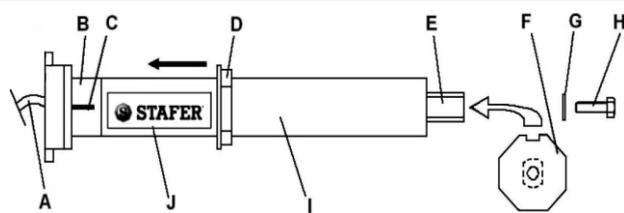
V6 <sub>RX.E</sub>	Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W	Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
V6 <sub>RX.E</sub>	15/13	15	13	125	V6 <sub>RX.E</sub>	8/17	8	105
V6 <sub>RX.E</sub>	27/13	27	13	190	V6 <sub>RX.E</sub>	12/17	12	125
V6 <sub>RX.E</sub>	35/13	35	13	230	V6 <sub>RX.E</sub>	22/17	22	190
V6 <sub>RX.E</sub>	45/13	45	13	290	V6 <sub>RX.E</sub>	28/17	28	230
					V6 <sub>RX.E</sub>	38/17	38	290

A=cavo di alimentazione / B=corona base / C=chiavetta di inserzione / D=corona adattatore / E=pignone di uscita / F=puleggia di traino / G=dente di aggancio / H=clips di aggancio (per togliere la puleggia allargare le clips e tirare leggermente) / I=corpo del motoriduttore / J=dati di targa

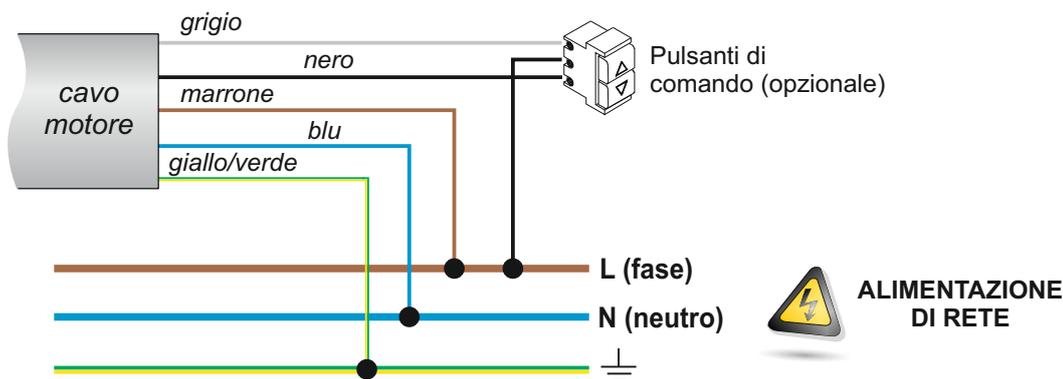


V7 <sub>RX.E</sub>	Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
V7 <sub>RX.E</sub>	80/12	80	12	375
V7 <sub>RX.E</sub>	100/12	100	12	410
V7 <sub>RX.E</sub>	130/9	130	9	410

A=cavo di alimentazione / B=corona base / C=chiavetta di inserzione / D=corona adattatore / E=pignone di uscita / F=puleggia di traino / G=rosetta / H=vite di bloccaggio / I=corpo del motoriduttore / J=dati di targa



### 04. COLLEGAMENTO ELETTRICO



#### 04.1 Avvertenze per l'elettricista

Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione. ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione. ● Nella linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo magnetotermico o differenziale. Sulla linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo di sezionamento con categoria di sovratensione III, cioè distanza tra i contatti di almeno 3,5 mm. ● La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionata alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico, ed in ogni caso non inferiore ad 1,5 mm. ● Il prodotto non prevede alcuna protezione contro sovraccarichi o cortocircuiti. Prevedere sulla linea di alimentazione una protezione adeguata al carico, ad esempio un fusibile di valore massimo 3,15 A. ● I pulsanti di comando sono collegati alla tensione di rete e quindi devono essere adeguatamente isolati e protetti.

#### 04.2 Alimentazione

La tensione di alimentazione deve essere applicata ai fili MARRONE (fase) e BLU (neutro). E' obbligatorio collegare il filo GIALLO-VERDE all'impianto di messa a terra. Le specifiche elettriche del motore sono riportate nell'etichetta applicata al tubo del motore.

#### 04.3 Pulsanti di comando

I pulsanti di comando sono opzionali. Se utilizzati, i pulsanti di comando devono essere applicati ai fili NERO e GRIGIO e devono chiudere sul filo MARRONE (fase). Devono essere utilizzati pulsanti a posizioni momentanee (a «uomo presente»), non utilizzare deviatori a posizione mantenuta. Più pulsanti di comando possono essere collegati attraverso una connessione in parallelo. I pulsanti di comando sono sottoposti alla tensione di rete e dovranno quindi essere adeguatamente isolati e protetti. Nel caso in cui i pulsanti di comando non vengano utilizzati provvedere all'isolamento dei cavi grigio e nero.

#### 04.4 Collegamento del motore a centrali domotiche

Esistono diversi tipi di centrali domotiche. Alcune centrali domotiche permettono di programmare il tempo di chiusura dei contatti di uscita, mentre altre non lo permettono; alcune centrali domotiche misurano l'assorbimento in corrente dei dispositivi applicati ai contatti di uscita, mentre altre non lo fanno; alcune centrali domotiche lavorano con protocolli proprietari, mentre altre lavorano con protocolli "standard" (ad esempio KNX, MODBUS, ...). Data la diversità delle caratteristiche delle centrali domotiche in commercio, il produttore del motore non può conoscere a priori se il motore è compatibile con la centrale domotica installata. Le uscite di comando della centrale domotica devono essere collegate agli ingressi pulsante del motore (fili GRIGIO e NERO) sostituendo di fatto i pulsanti di comando manuale. Di conseguenza la centrale domotica deve rispettare le regole di funzionamento dei pulsanti di comando, diverse a seconda che i pulsanti di comando funzionino a IMPULSO (impostazione di fabbrica) o a UOMO PRESENTE (vedi sezione 15 «Logica pulsanti»).

##### Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare i motori con pulsanti funzionanti a IMPULSO.

- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante del motore (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per azionare il motore, la centrale domotica deve chiudere il contatto (salita o discesa) per più di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 1 secondo).
- A contatti aperti, per arrestare il motore la centrale domotica deve chiudere un contatto (salita o discesa) per meno di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 0,2 secondi).

##### Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare i motori con pulsanti funzionanti a UOMO PRESENTE.

- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante del motore (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per permettere il completamento dell'intera manovra di apertura/chiusura, la centrale domotica deve essere in grado di chiudere il contatto di salita/discesa per il tempo necessario al motore a compiere la manovra completa di apertura/chiusura.
- Per arrestare il motore, la centrale domotica deve essere in grado di riaprire i contatti di salita/discesa in qualsiasi momento.

Al momento della stampa di questo documento, non sono note particolari problematiche relative alla connessione tra prodotti STAFER SPA e centrali domotiche (qualora si rispettino le regole di cui sopra). Tuttavia STAFER declina ogni responsabilità riguardante la mancata compatibilità (anche parziale) con qualsivoglia centrale domotica. Se la centrale domotica utilizza protocolli KNX o simili, contattare il fornitore della centrale domotica informandolo delle regole sopra riportate. E' probabile che il produttore della centrale domotica possa fornire adeguate interfacce per connettere il motore alla centrale domotica. Per ulteriori informazioni contattare il proprio rivenditore.

## 05. ALCUNE INFORMAZIONI SUL FUNZIONAMENTO DEL MOTORE

Il motore STAFER adegua il proprio principio di funzionamento in base alla tipologia di avvolgibile nel quale viene installato (tapparella, tenda da sole a barra quadra, tenda da sole a cassonetto, tenda oscurante screen).

### Funzionamento in modalità TAPPARELLA

Il motore attiva la proprietà di rilevamento di un ostacolo durante la fase di salita. Se durante la fase di salita viene rilevato un ostacolo in prossimità del finecorsa inferiore, la manovra di salita viene interrotta ed il motore si aziona in discesa riportando la tapparella in posizione di finecorsa inferiore (il motore interpreta l'ostacolo come un fermo anti-intrusione).

Se durante la fase di salita viene rilevato un ostacolo in altre posizioni, la manovra di salita viene interrotta ed il motore si aziona brevemente in discesa, in modo tale da liberare la tapparella dalla trazione a cui è sottoposta a causa dell'ostacolo. Se il finecorsa superiore è stato appreso per contatto dei tappi della tapparella con la battuta superiore, in opportune situazioni il motore ricerca la battuta superiore per sopprimerne automaticamente a possibili assestamenti meccanici della tapparella in modo tale da ricalibrare in modo automatico i finecorsa.

### Funzionamento in modalità TENDA BARRA QUADRA

Il motore attiva la proprietà di rilevamento di un ostacolo durante la fase di salita solamente in prossimità del finecorsa superiore. Se il finecorsa superiore è stato appreso per contatto del terminale con la barra quadra, occasionalmente (ogni circa 30 manovre di chiusura completa) il motore ricerca il contatto del terminale con la barra quadra per sopprimerne automaticamente ad allungamenti/accorciamenti del telo, mantenendo di fatto il telo sempre alla tensione ottimale.

### Funzionamento in modalità TENDA CASSONETTO

Il motore attiva la proprietà di rilevamento di un ostacolo durante la fase di salita solamente in prossimità del finecorsa superiore, cioè durante la fase di chiusura del cassonetto. Se il finecorsa superiore è stato appreso per contatto della parte mobile del cassonetto con la parte fissa del cassonetto (condizione pressoché sempre valida nella tenda a cassonetto), ad ogni chiusura del cassonetto il motore ripristina i finecorsa in modo tale da sopprimerne automaticamente ad allungamenti/accorciamenti del telo, mantenendo di fatto il telo sempre alla tensione ottimale e favorendo la corretta chiusura del cassonetto.

### Funzionamento in modalità TENDA SCREEN

Il motore non attiva la proprietà del motore di rilevare un ostacolo durante la fase di salita, ma si limita a muovere il telo dalla posizione di finecorsa inferiore alla posizione di finecorsa superiore e viceversa.

## 06. INSTALLAZIONE ATTRAVERSO I PULSANTI DI COMANDO

Si consiglia di leggere interamente tutta la procedura prima di effettuare le operazioni descritte, in maniera tale da rendere l'esecuzione della procedura più semplice e con meno possibilità di errore.



L'installazione deve essere effettuata da un tecnico qualificato. In caso di dubbi contattare il proprio fornitore.

<p><b>A</b></p> <p>Alimenta il motore</p>	<p><b>B</b> (1)</p> <p>Porta il motore in posizione intermedia</p>	<p><b>C</b> (2)</p> <p>Premi brevemente <b>3 VOLTE</b> il pulsante che <b>MUOVE IL MOTORE IN DISCESA</b></p> <p>Il motore inizia a compiere brevi movimenti in salita</p> <p>In base alla propria applicazione decidere quando premere un tasto (vedi sotto):</p>					
<p><b>D</b> (3)</p> <table border="1"> <tr> <td data-bbox="459 1003 635 1205"> <p><b>Con Tapparella</b></p> <p>x1 ↑</p> <p>dopo il 1° movimento premi brevemente un tasto</p> </td> <td data-bbox="635 1003 810 1205"> <p><b>Con Tenda Barra Quadra</b></p> <p>x2 ↑</p> <p>dopo il 2° movimento premi brevemente un tasto</p> </td> <td data-bbox="810 1003 986 1205"> <p><b>Con Tenda Cassonetto</b></p> <p>x3 ↑</p> <p>dopo il 3° movimento premi brevemente un tasto</p> </td> <td data-bbox="986 1003 1225 1205"> <p><b>Con Tenda Screen</b></p> <p>x4 ↑</p> <p>dopo il 4° movimento premi brevemente un tasto</p> </td> </tr> </table>				<p><b>Con Tapparella</b></p> <p>x1 ↑</p> <p>dopo il 1° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Barra Quadra</b></p> <p>x2 ↑</p> <p>dopo il 2° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Cassonetto</b></p> <p>x3 ↑</p> <p>dopo il 3° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Screen</b></p> <p>x4 ↑</p> <p>dopo il 4° movimento premi brevemente un tasto</p>
<p><b>Con Tapparella</b></p> <p>x1 ↑</p> <p>dopo il 1° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Barra Quadra</b></p> <p>x2 ↑</p> <p>dopo il 2° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Cassonetto</b></p> <p>x3 ↑</p> <p>dopo il 3° movimento premi brevemente un tasto</p>	<p><b>Con Tenda Screen</b></p> <p>x4 ↑</p> <p>dopo il 4° movimento premi brevemente un tasto</p>				
<p><b>E</b> (4)</p> <p>Il motore si muove in discesa</p>	<p><b>F</b></p> <p>Arresta il motore in posizione di finecorsa inferiore</p> <p><b>ATTENZIONE!</b> con tapparella tipo ORIENTA bisogna arrestare il motore quando la tapparella è abbassata e tutte le stecche sono completamente aperte. Per associare il finecorsa di tapparella tutta chiusa vedere paragrafo 13 «TERZO F.C.» dopo aver completato il punto K di questa pagina.</p>	<p><b>G</b></p> <p>Attendi 10 secondi</p>					
<p><b>H</b></p> <p>Il motore si muove in salita</p>	<p><b>I</b></p> <p>Battuta Superiore?</p> <p>NO → Arresta manualmente</p> <p>SI → Attendi arresto automatico (se SCREEN arresta manualmente)</p> <p>Attendi 10 secondi</p>						
<p><b>J</b></p> <p>Il motore effettua una segnalazione</p>	<p><b>K</b> (5)</p> <p>Memorizzare un Trasmettitore?</p> <p>SI → Entro 15 secondi premi STOP del trasmettitore</p> <p>1 breve movimento in salita</p> <p>NO → Attendi 15 secondi</p> <p>2 brevi movimenti in discesa</p>						

Nel caso in cui si volesse regolare meglio la posizione dei finecorsa tramite i pulsanti, occorre procedere come descritto nella sezione 10 o 11. A volte è possibile che, terminata la procedura, il motore si muova al contrario rispetto al pulsante premuto. In tal caso si consiglia di girare i pulsanti o invertire i fili grigio e nero.

Nel caso si voglia successivamente memorizzare un radiocomando seguira la procedura al paragrafo 9.2.

#### Note:

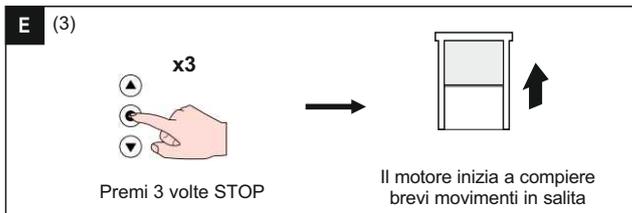
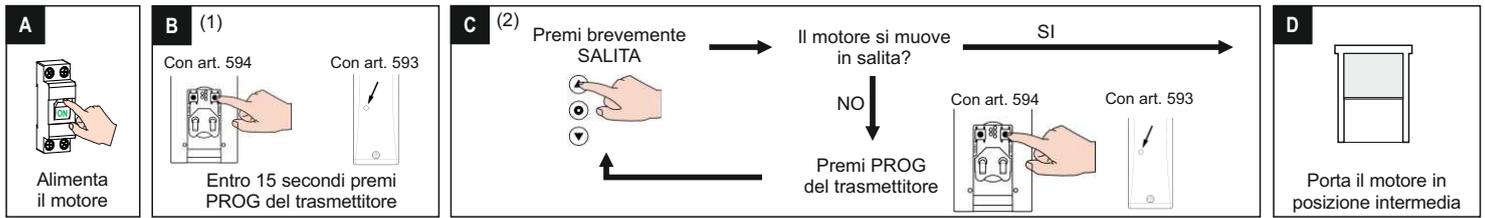
- (1) il motore si muove a «uomo presente»: premendo un pulsante il motore si muove in una certa direzione fino al rilascio del pulsante.
- (2) premere per 3 volte brevemente, circa 1 secondo tra una pressione e la successiva. In caso di errore il motore effettua una segnalazione su/giu.
- (3) da questo momento il motore si muove ad impulso: per muovere premi il pulsante per almeno 0,5sec., per arrestare premi brevemente un pulsante qualsiasi.
- (4) da questo momento il motore si muove ad «impulso»: per muovere premi il pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare premi brevemente (meno di 0,5 secondi) un pulsante.
- (5) il trasmettitore può essere memorizzato anche successivamente (vedi sezione 9.2 «Memorizzare - cancellare un dispositivo radio»).

## 07. INSTALLAZIONE ATTRAVERSO IL RADIOCOMANDO

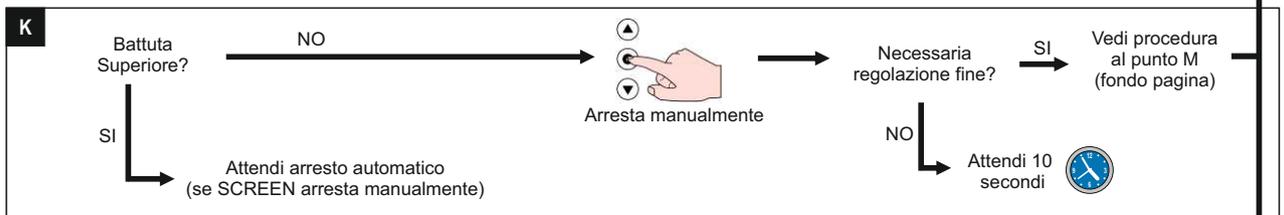
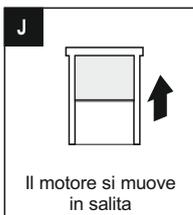
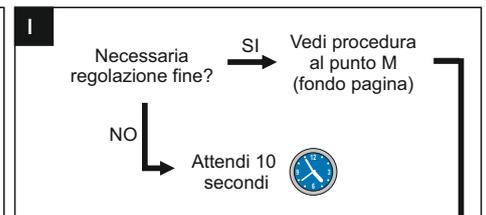
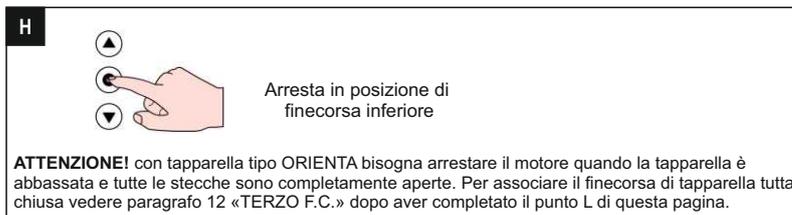
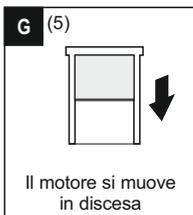
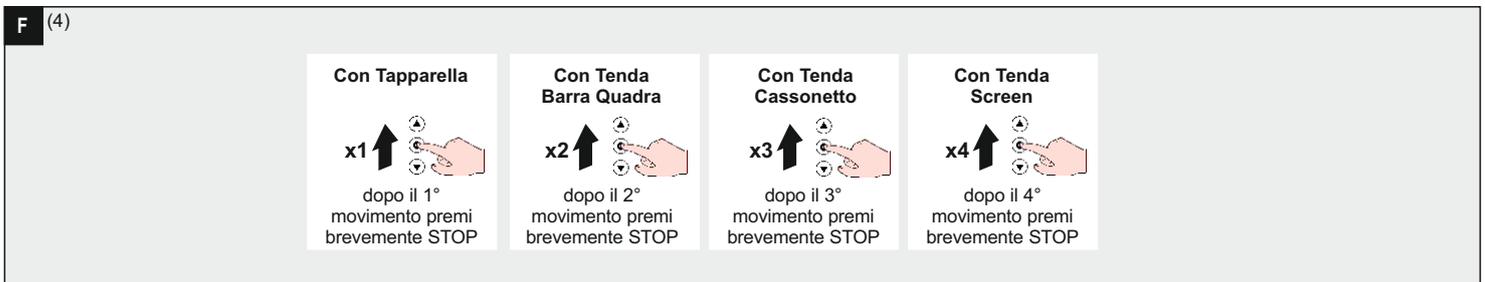
Si consiglia di leggere interamente tutta la procedura prima di effettuare le operazioni descritte, in maniera tale da rendere l'esecuzione della procedura più semplice e con meno possibilità di errore.



L'installazione deve essere effettuata da un tecnico qualificato.  
Questo motore è compatibile con i radiocomandi serie 594.T.X1.00 / 594.T.X5.00 / 593.T.X1.00  
In caso di dubbi contattare il proprio fornitore.



In base alla propria applicazione decidere quando premere il tasto STOP (vedi sotto):



### Note:

- (1) dal momento in cui si preme PROG del trasmettitore, i pulsanti via filo vengono inibiti per tutta la procedura dell'installazione.
- (2) il motore si muove a «uomo presente»: premendo SALITA o DISCESA del trasmettitore il motore si muove in una certa direzione fino al rilascio del pulsante.
- (3) premere per 3 volte brevemente, circa 1 secondo tra una pressione e la successiva. In caso di errore il motore effettua una segnalazione su/giu.
- (4) circa 5 secondi tra un movimento ed il successivo. Se non viene selezionata alcuna opzione, il motore effettua una breve discesa. In questo caso ripetere il punto E.
- (5) da questo momento il motore si muove a «impulso»: per muovere premi SU o GIU del trasmettitore, per arrestare premi STOP.
- (6) durante la regolazione, mantenendo premuto un pulsante, il motore si muove a scatti nella direzione selezionata.

## 08. FUNZIONI DI CONTROLLO DEL MOVIMENTO

A seconda del tipo di installazione effettuata, il motore utilizza o meno alcuni controlli elettronici ed ottimizza il proprio funzionamento in base all'avvolgibile. E' comunque possibile intervenire su alcuni controlli elettronici manualmente attivandoli/disattivandoli in base alle specifiche esigenze. Si descrivono brevemente i controlli disponibili e come questi vengono impostati dal motore al termine dell'installazione.

A = funzione attiva, non disattivabile

N = funzione non attiva, attivabile

- = funzione non disponibile

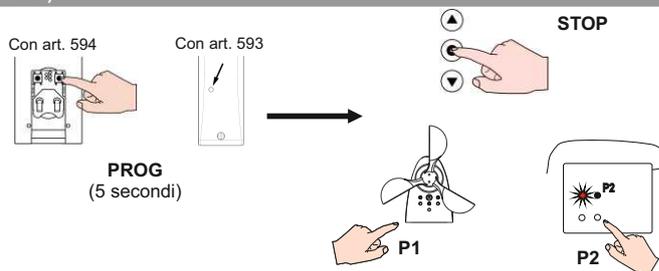
Obs = funzione attiva e non disattivabile, presente solo se il finecorsa superiore è stato memorizzato per contatto con un ostacolo

Rilevamento ostacolo salita	Rilevamento fermi	Ripristino automatico della corsa	Rilascio telo	Orientamento
Non appena viene rilevato un ostacolo durante la fase di salita, il motore si arresta ed effettua un breve movimento in discesa per liberare la struttura dalla trazione. Durante la discesa i comandi manuali sono inibiti.	Non appena viene rilevato un fermo di sicurezza durante la fase di salita, il motore arresta la manovra e richiude l'avvolgibile.	Se il finecorsa di salita viene memorizzato per contatto con un ostacolo, il motore in opportune circostanze ricalibra automaticamente la corsa.	Funzione specifica per la tenda a cassonetto. Quando il cassonetto chiude, viene comandato un breve movimento in discesa per ridurre la trazione che insiste sul telo.	La funzione permette di movimentare a scatti l'avvolgibile. Funzione studiata appositamente per la Tapparella Orientabile, ma attivabile anche sulle altre tipologie.
Tapparella: A Tenda barra quadra: A Tenda cassonetto: A Tenda screen: -	Tapparella: A Tenda barra quadra: - Tenda cassonetto: - Tenda screen: -	Tapparella: Obs Tenda barra quadra: Obs Tenda cassonetto: Obs Tenda screen: -	Tapparella: - Tenda barra quadra: - Tenda cassonetto: N Tenda screen: - Vedi paragrafo 17	Tapparella: N Tenda barra quadra: N Tenda cassonetto: N Tenda screen: N Vedi paragrafo 18

## 09. AGGIUNGERE - CANCELLARE UN DISPOSITIVO RADIO

### 09.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO (Solo se vi è già un radiocomando memorizzato)

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi PROG di un radiocomando già in memoria per 5 secondi. Il motore effettua 2 movimenti in salita.
- Entro 15 secondi, per aggiungere/cancellare un radiocomando: premi **STOP** del radiocomando da aggiungere/cancellare un sensore sole/vento: premi **P1** del sensore da aggiungere/cancellare un sensore pioggia: premi **P2** del sensore da aggiungere/cancellare
- 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!  
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!  
2 movimenti giù: errore!!



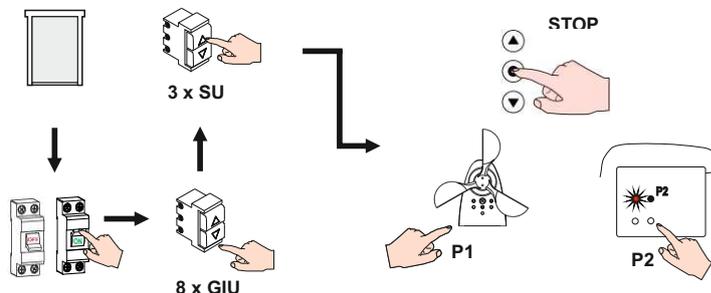
#### NOTE:

punto 03. nei sensori sole/vento a batteria può essere necessario mantenere il pulsante premuto fino a 10 secondi.

punto 04. viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare più di 1 sensore sole o più di 4 sensori vento.

### 09.2 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO (Se non vi è nessun radiocomando memorizzato)

- Porta il motore in finecorsa inferiore.
- Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
- Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **8 volte GIU**. Il motore effettua 3 movimenti in salita.
- Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **3 volte SU**. Il motore effettua 2 movimenti in salita.
- Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare un radiocomando: premi **STOP** del radiocomando da aggiungere/cancellare un sensore: premi **P1** del sensore da aggiungere/cancellare un sensore pioggia: premi **P2** del sensore da aggiungere/cancellare
- 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!  
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!  
2 movimenti giù: errore!!



#### NOTE:

punto 05. nei sensori a batteria sole/vento può essere necessario mantenere il pulsante premuto fino a 10 secondi.

punto 06. viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare più di 1 sensore sole o più di 4 sensori vento.

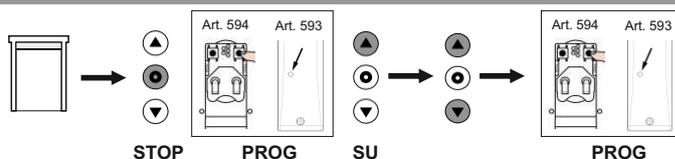
## 10. REGOLAZIONE «FINE» DEL FINECORSA SUPERIORE

#### ATTENZIONE:

La modifica del finecorsa superiore non è possibile se il finecorsa superiore è stato appreso per contatto con una battuta.

### 10.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO

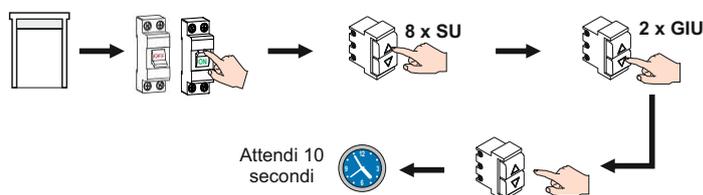
- Porta il motore in finecorsa superiore.
- Premi la sequenza di pulsanti **STOP - PROG - SU (\*)**. Il motore effettua 1 movimento in discesa.
- Utilizzando **SU** e **GIU** regola il finecorsa superiore.
- Premi **PROG**. Il motore effettua 1 movimento giù/su. Finecorsa memorizzato!!



(\*) brevi pressioni, massimo 2 secondi tra una pressione e la successiva.

### 10.2 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

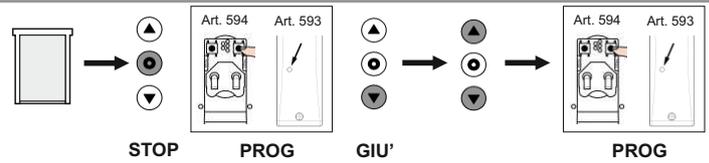
- Porta il motore in finecorsa superiore.
- Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
- Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **8 volte SU**. Il motore effettua 3 movimenti in discesa.
- Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **2 volte GIU**. Il motore effettua 1 movimento in salita.
- Utilizza **SU** e **GIU** per portare il motore nella posizione desiderata.
- Attendi 10 secondi. Il motore effettua 1 movimento giù/su. Finecorsa memorizzato!!



## 11. REGOLAZIONE «FINE» DEL FINECORSO INFERIORE

### 11.1 UTILIZZANDO IL TRASMETTITORE

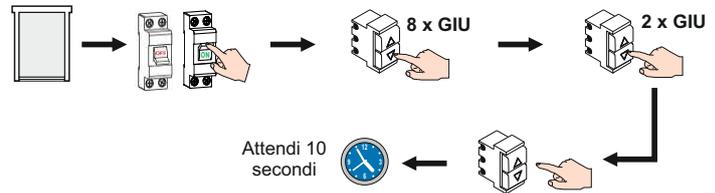
01. Porta il motore in finecorsa inferiore.
02. Premi la sequenza di pulsanti **STOP - PROG - GIU** (\*).
- Il motore effettua 1 movimento in salita.
03. Utilizzando **SU** e **GIU** regola il finecorsa inferiore.
04. Premi **PROG**. Il motore effettua 1 movimento su/giù. Finecorsa memorizzato!!



(\* ) brevi pressioni, massimo 2 secondi tra una pressione e la successiva.

### 11.2 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

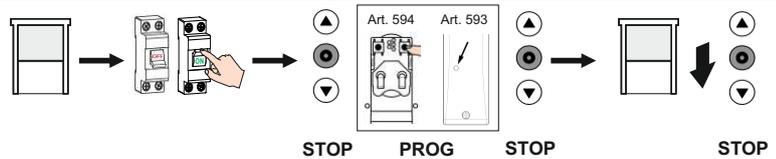
01. Porta il motore in finecorsa inferiore.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **8 volte GIU**. Il motore effettua 3 movimenti in salita.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **2 volte GIU**. Il motore effettua 1 movimento in discesa.
05. Utilizza **SU** e **GIU** per portare il motore nella posizione desiderata.
06. Attendi 10 secondi. Il motore effettua 1 movimento su/giù. Finecorsa memorizzato!!



## 12. MODIFICA DELLA POSIZIONE DEI FINECORSI

**ATTENZIONE:** questa funzione è possibile solo tramite radiocomando già memorizzato. Si consiglia di leggere interamente la procedura prima di cominciare. Questa procedura può modificare i finecorsa anche se non viene completata. In caso di interruzione della procedura è necessario ripetere integralmente la stessa.

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi la sequenza di pulsanti **STOP - PROG - STOP** (\*).
- Il motore effettua 1 movimento su/giù e subito dopo parte in discesa.
04. Premere **STOP** nella posizione desiderata. Prosegui come sezione 7 punto I.



(\* ) brevi pressioni, massimo 2 secondi tra una pressione e la successiva.

## 13. POSIZIONE PREFERITA (TERZO FINE CORSA)

Nel caso di tapparella tipo con stecche ORIENTABILI, il TERZO F.C. deve corrispondere alla chiusura totale della tapparella con stecche chiuse.

### 13.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

#### Per memorizzare:

01. Porta il motore in posizione preferita (con stecche ORIENTABILI chiudere totalmente la tapparella e le stecche).
02. Premi assieme STOP e TERZO F.C. per 5 secondi.
03. Il motore segnala. Memorizzato!!

#### Per richiamare:

01. Premi TERZO F.C.

### 13.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

#### Per memorizzare:

01. Porta il motore in posizione preferita (con stecche ORIENTABILI chiudere totalmente la tapparella e le stecche).
02. Premi brevemente 6 volte STOP poi GIU per 5 secondi.
03. Il motore segnala. Memorizzato!!

#### Per richiamare:

01. Premi brevemente 3 volte STOP e attendi 2 sec.

### 13.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

#### Per memorizzare:

01. Porta il motore in posizione preferita (con stecche ORIENTABILI chiudere totalmente la tapparella e le stecche).
02. Premi brevemente e velocemente 6 volte GIU. Il motore conferma con un doppio movimento su/giù.

#### Per richiamare:

01. Premi 2 volte velocemente GIU.



## 14. SENSORI SOLE, VENTO, PIOGGIA

I sensori generano delle manovre automatiche senza preavviso che possono essere fonte di pericolo. E' compito dell'installatore informare l'utilizzatore finale ed eventualmente integrare nell'installazione adeguati sistemi di sicurezza. In alcune situazioni (ad esempio perdita di tensione del motore o del sensore, guasto del motore o del sensore, disturbi radio...) è possibile che il comando impartito dal sensore non venga rilevato dal motore. Il sensore quindi non deve essere inteso come un dispositivo di sicurezza atto a garantire in ogni condizione l'integrità dell'avvolgibile, ma un mezzo per ridurre la probabilità che l'avvolgibile venga danneggiato da eventi atmosferici avversi.

### 14.1 SENSORI COMPATIBILI CON I MOTORI RX-E

I motori V6.RX-E e V7.RX-E hanno la ricevente radio integrata e richiedono l'utilizzo di sensori radio. Utilizzare i sensori serie 593.K.XS.00 (sensore sole/vento per uno o più motori) o 593.K.XB.00 (sensore sole/vento a batteria per uno o più motori), 593.K.SP.R0 (sensore pioggia). Quando il sensore rileva presenza di vento, viene inviato il messaggio «allarme vento», i motori sintonizzati si azionano in salita ed i comandi manuali vengono inibiti fino al termine dell'allarme. Quando il sensore rileva presenza di sole, viene inviato il messaggio «sole presente», i motori sintonizzati si azionano in discesa. Quando il sensore rileva assenza di sole, viene inviato il messaggio «sole assente», i motori sintonizzati si azionano in salita. Quando il sensore rileva presenza di pioggia, viene inviato il messaggio «pioggia presente», i motori sintonizzati si azionano in salita o in discesa, in base all'impostazione sul sensore pioggia. Ciascun motore può memorizzare fino a 4 sensori vento, 1 solo sensore sole. Per ulteriori informazioni consultare il manuale dei sensori.

## 15. LOGICA PULSANTI

I pulsanti di comando possono funzionare in logica IMPULSO oppure in logica UOMO PRESENTE.

**IMPULSO:** per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore premere brevemente (meno di 0,5 secondi) uno dei due pulsanti.

**UOMO PRESENTE:** per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore rilasciare il pulsante.

La fabbrica imposta il motore per lavorare in logica IMPULSO. Per modificare questo parametro segui quanto riportato nelle sezioni 15.1 oppure 15.2.

### 15.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

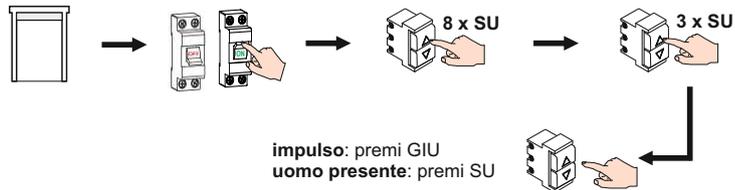
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 1 volta CANALE- e 8 volte CANALE+.
- Sul display compare «18».
04. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi CANALE-  
Per selezionare «uomo p.»: premi CANALE+
06. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.

### 15.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec. finché il led si accende.
03. Premi 1 volta SU e 8 volte GIU.
04. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi GIU.  
Per selezionare «uomo p.»: premi SU.
06. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.

### 15.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore in fincorsa superiore.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 8 volte SU.  
Il motore effettua 3 movimenti in discesa.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 3 volte SU.  
Il motore segnala: 1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi brevemente GIU.  
Per selezionare «uomo presente»: premi brevemente SU.
06. Il motore segnala: 1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.



## 16. TEST RADIO PER SENSORE SOLE/VENTO

Non appena nel motore viene memorizzato un sensore vento o sole/vento radio, si attiva automaticamente un controllo di comunicazione tra il sensore radio ed il motore. Se la comunicazione viene a mancare per più di 60 minuti, il motore effettua una manovra di salita a protezione dell'avvolgibile. Questa manovra automatica viene eseguita ogni 60 minuti fino al ripristino della comunicazione radio. La fabbrica consiglia di mantenere attivo il "test radio" al fine di individuare in tempo utile eventuali malfunzionamenti del sensore radio. Per modificare questo parametro segui quanto riportato nelle sezioni 16.1 oppure 16.2.

### 16.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

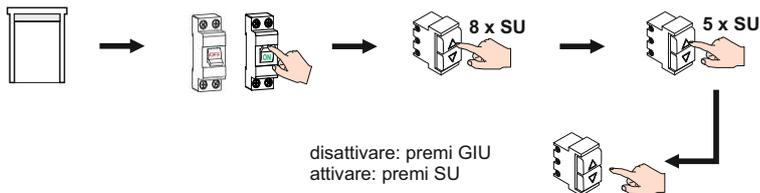
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 1 volta CANALE- e 7 volte CANALE+.  
Sul display compare «17».
04. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
05. Per disattivare: premi CANALE-  
Per attivare: premi CANALE+.
06. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.

### 16.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec. finché il led si accende.
03. Premi 1 volta SU e 7 volte GIU.
04. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
05. Per disattivare: premi GIU.  
Per attivare: premi SU.
06. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.

### 16.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore in fincorsa superiore.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 8 volte SU.  
Il motore effettua 3 movimenti in discesa.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 5 volte SU.  
Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
05. Per disattivare: premi brevemente GIU.  
Per attivare: premi brevemente SU.
06. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.



## 17. RILASCIO TELO

Questa è una funzione specifica disponibile solo nella modalità di installazione TENDA CASSONETTO. La fabbrica imposta questa funzione ad "inattiva". Se la funzione viene attivata, quando il cassonetto chiude viene comandato un brevissimo movimento in discesa in modo tale da ridurre la trazione che insiste sul telo a cassonetto chiuso. La durata del movimento può essere impostata (vedi Tab. 02 - Rilascio telo). Per modificare questo parametro segui quanto riportato nelle sezioni 18.1 oppure 18.2.

Numero movimenti	Impostazione
1	Funzione non attiva
2	10 msec
3	20 msec
4	30 msec
5	40 msec

Tab. 02 - Rilascio Telo

### 17.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

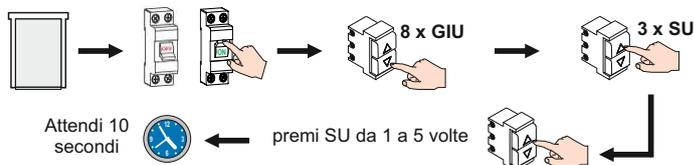
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 1 volta CANALE- e 1 volta CANALE+.  
Sul display compare «11».
04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi CANALE+ il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).

### 17.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec. finché il led si accende.
03. Premi 1 volta SU e 1 volta GIU.
04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi GIU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).

### 17.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore in fincorsa inferiore.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 8 volte GIU.  
Il motore effettua 3 movimenti in salita.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 3 volte SU.  
Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi brevemente SU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Attendi 10 secondi.  
Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).



## 18. ORIENTAMENTO

Permette di muovere a brevi scatti il motore. Funzione utile per situazioni in cui l'avvolgibile sia composto di elementi orientabili. La funzione non è attiva ma è attivabile per tutte le applicazioni. Se la funzione è attiva:

per muovere a scatti il motore con i pulsanti di comando (solo con logica ad impulso), premere brevemente un pulsante e subito ripremere lo stesso pulsante mantenendolo premuto.

Per muovere a scatti il motore con il radiocomando consultare il manuale del radiocomando in dotazione.

E' possibile regolare la durata degli scatti (vedi Tab. 04 - Tempo Orientamento). Per modificare questo parametro segui quanto riportato nelle sezioni 18.1/ 18.2/ 18.3.

Numero movimenti	Impostazione
1	Funzione non attiva
2	50 msec
3	100 msec
4	150 msec
5	200 msec

Tab. 04 - Tempo Orientamento

### 18.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 1 volta CANALE- e 2 volte CANALE+. Sul display compare «12».
04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi CANALE+ il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).

#### Per orientare:

01. Premi il tasto ORIENTAMENTO sul radiocomando

### 18.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

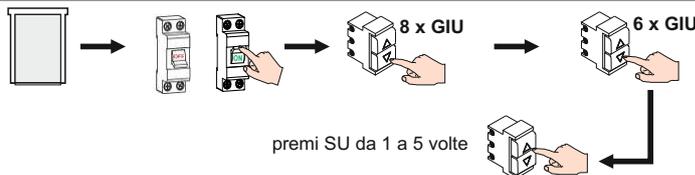
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi STOP e PROG per circa 1 sec finché il led si accende.
03. Premi 1 volta SU e 2 volte GIU.
04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi GIU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).

#### Per orientare:

01. Premi brevemente 2 volte STOP e poi mantieni premuto SU o GIU.

### 18.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore in finecorsa inferiore.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 8 volte GIU.  
Il motore effettua 3 movimenti in salita.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente 6 volte GIU.  
Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi brevemente SU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).



## 19. RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

### 19.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 594

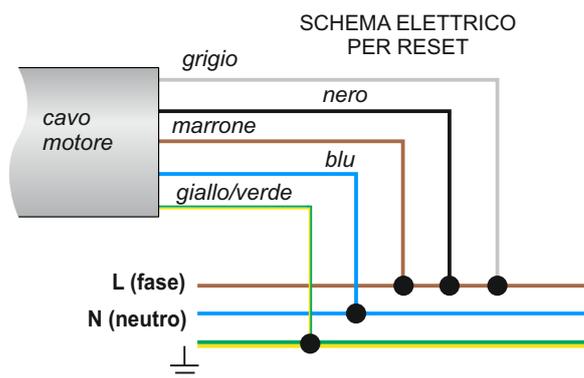
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 2 volte CANALE- e 9 volte CANALE+, sul display compare «29».
04. Premi STOP. Il display lampeggia, il motore effettua 8 movimenti su e giù. Attendere che si fermi.
05. Premi assieme CANALE- e CANALE+ per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù).
06. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 6 o 7 di questo manuale).

### 19.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 593

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Mantenendo premuto STOP premi PROG per circa 1 sec. finché il led si accende.
03. Premi 2 volte SU e 9 volte GIU
04. Premi STOP. Il led lampeggia. Il motore effettua 8 movimenti su e giù. Attendere che si fermi.
05. Premi contemporaneamente SU e GIU per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (2 movimenti su/giù).
06. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 6 o 7 di questo manuale).

### 19.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Se possibile, porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli alimentazione.
03. Collega come da schema a lato.
04. Alimenta il motore. Dopo 30 secondi il motore segnala «**codici radio cancellati**»!!  
Se vuoi cancellare anche i finecorsa prosegui, altrimenti salta al punto 06.
05. Dopo 15 secondi il motore segnala «**finecorsa cancellati**»!!
06. Togli alimentazione.
07. Ripristina i collegamenti. (VEDI schema alla sezione 4)
08. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 5 o 6 di questo manuale).



## DICHIARAZIONE DI CONFORMITA' SEMPLIFICATA

Il fabbricante STAFER s.p.a. dichiara che il prodotto è conforme alla direttiva 2014/53/UE , 2014/35/UE , 2014/30/UE.



All rights reserved.  
STAFER S.p.a. - via Malpighi, 9 - 48018 Faenza (RA) ITALY  
Tel. (+39) 0546.624811 - Fax. (+39) 0546.623141 - www.stafer.com



Tutti i prodotti e le specifiche tecniche citati in questo documento sono soggetti a variazioni senza preavviso.  
Salvo concessioni e casi specifici concordati preventivamente con STAFER, il dispositivo deve essere utilizzato esclusivamente con apparecchiature trasmettenti della STAFER.  
STAFER non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivanti da usi impropri, erronei o irragionevoli.